

# Classes de complexité probabilistes

Philippe Duchon

LaBRI

Aléa 2013

# Algorithmes et probabilités

Dans la communauté Aléa, on mélange souvent algorithmes et probabilités :

- **Analyse probabiliste** : on a un algorithme, et on essaie d'évaluer ses performances (en moyenne, en distribution) en supposant qu'il reçoit des données aléatoires (selon une distribution donnée - uniforme ou non)

# Algorithmes et probabilités

Dans la communauté Aléa, on mélange souvent algorithmes et probabilités :

- **Analyse probabiliste** : on a un algorithme, et on essaie d'évaluer ses performances (en moyenne, en distribution) en supposant qu'il reçoit des données aléatoires (selon une distribution donnée - uniforme ou non) (*pas le sujet*)

# Algorithmes et probabilités

Dans la communauté Aléa, on mélange souvent algorithmes et probabilités :

- **Analyse probabiliste** : on a un algorithme, et on essaie d'évaluer ses performances (en moyenne, en distribution) en supposant qu'il reçoit des données aléatoires (selon une distribution donnée - uniforme ou non) (*pas le sujet*)
- **Algorithmes probabilistes** : c'est l'algorithme à analyser qui a un comportement aléatoire (même sur des données parfaitement déterministes) : il "tire à pile ou face"

# Algorithmes et probabilités

Dans la communauté Aléa, on mélange souvent algorithmes et probabilités :

- **Analyse probabiliste** : on a un algorithme, et on essaie d'évaluer ses performances (en moyenne, en distribution) en supposant qu'il reçoit des données aléatoires (selon une distribution donnée - uniforme ou non) (*pas le sujet*)
- **Algorithmes probabilistes** : c'est l'algorithme à analyser qui a un comportement aléatoire (même sur des données parfaitement déterministes) : il "tire à pile ou face"
  - **Question centrale** (du point de vue de la théorie de la complexité) : "est-ce que ça aide" d'avoir la possibilité de tirer à pile ou face ?

# Algorithmes et probabilités

Dans la communauté Aléa, on mélange souvent algorithmes et probabilités :

- **Analyse probabiliste** : on a un algorithme, et on essaie d'évaluer ses performances (en moyenne, en distribution) en supposant qu'il reçoit des données aléatoires (selon une distribution donnée - uniforme ou non) (*pas le sujet*)
- **Algorithmes probabilistes** : c'est l'algorithme à analyser qui a un comportement aléatoire (même sur des données parfaitement déterministes) : il "tire à pile ou face"
  - **Question centrale** (du point de vue de la théorie de la complexité) : "est-ce que ça aide" d'avoir la possibilité de tirer à pile ou face ? (pas trop, on dirait)

# Algorithmes et probabilités

Dans la communauté Aléa, on mélange souvent algorithmes et probabilités :

- **Analyse probabiliste** : on a un algorithme, et on essaie d'évaluer ses performances (en moyenne, en distribution) en supposant qu'il reçoit des données aléatoires (selon une distribution donnée - uniforme ou non) (*pas le sujet*)
- **Algorithmes probabilistes** : c'est l'algorithme à analyser qui a un comportement aléatoire (même sur des données parfaitement déterministes) : il "tire à pile ou face"
  - **Question centrale** (du point de vue de la théorie de la complexité) : "est-ce que ça aide" d'avoir la possibilité de tirer à pile ou face ? (pas trop, on dirait)
  - **Du point de vue pratique** : l'utilisation de choix aléatoires donne accès à des algorithmes plus simples, et plus efficaces, que les algorithmes purement déterministes

# Algorithmes et probabilités

Dans la communauté Aléa, on mélange souvent algorithmes et probabilités :

- **Analyse probabiliste** : on a un algorithme, et on essaie d'évaluer ses performances (en moyenne, en distribution) en supposant qu'il reçoit des données aléatoires (selon une distribution donnée - uniforme ou non) (*pas le sujet*)
- **Algorithmes probabilistes** : c'est l'algorithme à analyser qui a un comportement aléatoire (même sur des données parfaitement déterministes) : il "tire à pile ou face"
  - **Question centrale** (du point de vue de la théorie de la complexité) : "est-ce que ça aide" d'avoir la possibilité de tirer à pile ou face ? (pas trop, on dirait)
  - **Du point de vue pratique** : l'utilisation de choix aléatoires donne accès à des algorithmes plus simples, et plus efficaces, que les algorithmes purement déterministes (mais ce n'est pas le sujet du jour)



## Au programme. . .

- **Première partie (mardi)** : quelques exemples de classes de complexité définies de manière probabiliste.
- **Seconde partie (jeudi)** : la question de la “simulabilité exacte” de certaines lois de probabilités.

# Complexité classique

- **Théorie de la complexité** : cherche à *classifier* les problèmes algorithmiques selon les “ressources” qu’il faut pour les résoudre

# Complexité classique

- **Théorie de la complexité** : cherche à *classifier* les problèmes algorithmiques selon les “ressources” qu’il faut pour les résoudre
- **“Ressources”** : temps de calcul, mémoire utilisée. . .

# Complexité classique

- **Théorie de la complexité** : cherche à *classifier* les problèmes algorithmiques selon les “ressources” qu’il faut pour les résoudre
- **“Ressources”** : temps de calcul, mémoire utilisée. . .
- **“Problème”** : une question qu’on se pose sur des données

# Complexité classique

- **Théorie de la complexité** : cherche à *classifier* les problèmes algorithmiques selon les “ressources” qu’il faut pour les résoudre
- **“Ressources”** : temps de calcul, mémoire utilisée. . .
- **“Problème”** : une question qu’on se pose sur des données
- **“Résoudre :”** un algorithme qui reçoit en entrée les données, et qui renvoie la réponse à la question

# Complexité classique

- **Théorie de la complexité** : cherche à *classifier* les problèmes algorithmiques selon les “ressources” qu’il faut pour les résoudre
- **“Ressources”** : temps de calcul, mémoire utilisée. . .
- **“Problème”** : une question qu’on se pose sur des données
- **“Résoudre :”** un algorithme qui reçoit en entrée les données, et qui renvoie la réponse à la question
- **Complexité (dans le cas le pire) d’un algorithme** : le maximum, sur *toutes les données possibles d’une longueur donnée  $n$* , du temps de calcul (nombre d’opérations) que met l’algorithme pour calculer sa réponse

# Exemples de problèmes

- **Primalité :**

- **Entrée :** un entier  $m \in \mathbb{N}$
- **Question :** est-ce que  $m$  est premier ?

# Exemples de problèmes

- **Primalité :**

- **Entrée :** un entier  $m \in \mathbb{N}$
- **Question :** est-ce que  $m$  est premier ?

- **PetitDiviseur :**

- **Entrée :** deux entiers positifs  $m$  et  $d$
- **Question :** est-ce que  $m$  a un diviseur  $d'$ ,  $1 < d' \leq d$  ?



# Exemples de problèmes

- **Primalité :**
  - **Entrée :** un entier  $m \in \mathbb{N}$
  - **Question :** est-ce que  $m$  est premier ?
- **PetitDiviseur :**
  - **Entrée :** deux entiers positifs  $m$  et  $d$
  - **Question :** est-ce que  $m$  a un diviseur  $d'$ ,  $1 < d' \leq d$  ?
- **Tri :**
  - **Entrée :** une liste  $q_1, \dots, q_n$  de  $n$  rationnels
  - **Sortie :** les mêmes  $n$  nombres, dans l'ordre croissant

# Exemples de problèmes

- **Primalité :**
  - **Entrée :** un entier  $m \in \mathbb{N}$
  - **Question :** est-ce que  $m$  est premier ?
- **PetitDiviseur :**
  - **Entrée :** deux entiers positifs  $m$  et  $d$
  - **Question :** est-ce que  $m$  a un diviseur  $d'$ ,  $1 < d' \leq d$  ?
- **Tri :**
  - **Entrée :** une liste  $q_1, \dots, q_n$  de  $n$  rationnels
  - **Sortie :** les mêmes  $n$  nombres, dans l'ordre croissant
- **Sélection :**
  - **Entrée :** une liste  $q_1, \dots, q_n$  de  $n$  rationnels, un entier  $1 \leq k \leq n$
  - **Sortie :** le  $k$ -ème plus petit des  $q_i$

# Exemples de problèmes

- **Primalité :**
  - **Entrée :** un entier  $m \in \mathbb{N}$
  - **Question :** est-ce que  $m$  est premier ?
- **PetitDiviseur :**
  - **Entrée :** deux entiers positifs  $m$  et  $d$
  - **Question :** est-ce que  $m$  a un diviseur  $d'$ ,  $1 < d' \leq d$  ?
- **Tri :**
  - **Entrée :** une liste  $q_1, \dots, q_n$  de  $n$  rationnels
  - **Sortie :** les mêmes  $n$  nombres, dans l'ordre croissant
- **Sélection :**
  - **Entrée :** une liste  $q_1, \dots, q_n$  de  $n$  rationnels, un entier  $1 \leq k \leq n$
  - **Sortie :** le  $k$ -ème plus petit des  $q_i$
- **Problèmes de décision :** problèmes pour lesquels la réponse est toujours Oui ou Non

## Calcul déterministe, nondéterministe, probabiliste

- **Algorithme déterministe** : à chaque étape de calcul, l'algorithme a une unique action possible (arrêt compris)

## Calcul déterministe, nondéterministe, probabiliste

- **Algorithme déterministe** : à chaque étape de calcul, l'algorithme a une unique action possible (arrêt compris)
- **Algorithme nondéterministe** : à chaque étape, l'algorithme *peut* avoir soit une, soit deux actions possibles ; on ne précise pas "comment il en choisit une". L'algorithme peut avoir plusieurs exécutions différentes pour une même donnée  $x$ , il faut *préciser* ce qu'on considère comme "la" réponse de l'algorithme ; **exemple** : *si toutes les exécutions répondent Non, la réponse est Non ; si au moins une exécution répond Oui, la réponse est Oui.*

## Calcul déterministe, nondéterministe, probabiliste

- **Algorithme déterministe** : à chaque étape de calcul, l'algorithme a une unique action possible (arrêt compris)
- **Algorithme nondéterministe** : à chaque étape, l'algorithme *peut* avoir soit une, soit deux actions possibles ; on ne précise pas "comment il en choisit une". L'algorithme peut avoir plusieurs exécutions différentes pour une même donnée  $x$ , il faut *préciser* ce qu'on considère comme "la" réponse de l'algorithme ; **exemple** : *si toutes les exécutions répondent Non, la réponse est Non ; si au moins une exécution répond Oui, la réponse est Oui.*
- **Algorithme probabiliste** : l'algorithme est décrit comme un algorithme déterministe, mais a accès à une fonction `flip()`, dont on suppose que chaque appel retourne un bit aléatoire : suite de variables aléatoires de Bernoulli de paramètre  $1/2$ , **indépendantes**.

## Les idées critiques

- En probabiliste, on peut tolérer une certaine probabilité d'obtenir un résultat incorrect ;

# Les idées critiques

- En probabiliste, on peut tolérer une certaine probabilité d'obtenir un résultat incorrect ;
- Contrairement au cas déterministe, ça peut valoir le coup d'exécuter *plusieurs fois* le même algorithme sur les *mêmes* données.



## Temps d'exécution

- **Notation** : pour un algorithme (déterministe ou probabiliste)  $A$  et une donnée  $x$ ,  $T(A, x)$  désigne le temps d'exécution de  $A$  sur  $x$  (nombre d'étapes, éventuellement infini, du calcul) ; pour un algorithme nondéterministe,  $T(A, x)$  désigne plutôt la longueur de la *plus longue* exécution de  $A$  sur  $x$ .

## Temps d'exécution

- **Notation** : pour un algorithme (déterministe ou probabiliste)  $A$  et une donnée  $x$ ,  $T(A, x)$  désigne le temps d'exécution de  $A$  sur  $x$  (nombre d'étapes, éventuellement infini, du calcul) ; pour un algorithme nondéterministe,  $T(A, x)$  désigne plutôt la longueur de la *plus longue* exécution de  $A$  sur  $x$ .
- **Notation** :  $\ell(x)$  désigne la longueur de  $x$  (considéré comme un mot fini sur un alphabet, typiquement binaire)

# Temps d'exécution

- **Notation** : pour un algorithme (déterministe ou probabiliste)  $A$  et une donnée  $x$ ,  $T(A, x)$  désigne le temps d'exécution de  $A$  sur  $x$  (nombre d'étapes, éventuellement infini, du calcul) ; pour un algorithme nondéterministe,  $T(A, x)$  désigne plutôt la longueur de la *plus longue* exécution de  $A$  sur  $x$ .
- **Notation** :  $\ell(x)$  désigne la longueur de  $x$  (considéré comme un mot fini sur un alphabet, typiquement binaire)
- Un algorithme est à *temps borné par  $t$*  ( $t : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{N}$ ) si, pour toute instance  $x$ ,

$$T(A, x) \leq t(\ell(x))$$

(avec probabilité 1, pour un algorithme probabiliste)

## Temps moyen

- Un algorithme (probabiliste) est à *temps moyen borné* par  $t$  si, pour toute instance  $x$ ,

$$\mathbf{E}(T(A, x)) \leq t(\ell(x))$$

(l'espérance étant prise sur les exécutions de  $A$  sur  $x$ )

# Temps moyen

- Un algorithme (probabiliste) est à *temps moyen borné* par  $t$  si, pour toute instance  $x$ ,

$$\mathbf{E}(T(A, x)) \leq t(\ell(x))$$

(l'espérance étant prise sur les exécutions de  $A$  sur  $x$ )

- Temps (moyen) polynomial : existence d'une fonction polynôme  $t \in \mathbb{N}[X]$ , telle que le temps (moyen) soit borné par  $t$ .

## Temps moyen

- Un algorithme (probabiliste) est à *temps moyen borné* par  $t$  si, pour toute instance  $x$ ,

$$\mathbf{E}(T(A, x)) \leq t(\ell(x))$$

(l'espérance étant prise sur les exécutions de  $A$  sur  $x$ )

- Temps (moyen) polynomial : existence d'une fonction polynôme  $t \in \mathbb{N}[X]$ , telle que le temps (moyen) soit borné par  $t$ .
- **Ça reste de l'analyse dans le cas le pire : on a des majorations [en loi, en espérance sur les exécutions] pour chaque instance, il n'y a aucune hypothèse probabiliste sur les instances**

# Probabilité d'erreur

- Plutôt que de définir “ce que calcule” un algorithme probabiliste, on lui définit une *probabilité d'erreur* pour le calcul d'une fonction  $f$ .

# Probabilité d'erreur

- Plutôt que de définir “ce que calcule” un algorithme probabiliste, on lui définit une *probabilité d'erreur* pour le calcul d'une fonction  $f$ .
- Pour une donnée  $x$ , la probabilité d'erreur de  $A$  est

$$\mathbb{P}(A(x) \neq f(x));$$



# Probabilité d'erreur

- Plutôt que de définir “ce que calcule” un algorithme probabiliste, on lui définit une *probabilité d'erreur* pour le calcul d'une fonction  $f$ .
- Pour une donnée  $x$ , la probabilité d'erreur de  $A$  est

$$\mathbb{P}(A(x) \neq f(x));$$

- L'algorithme est de probabilité d'erreur bornée par  $e : \mathbb{N} \rightarrow [0, 1]$ , si, pour toute donnée  $x$ ,

$$\mathbb{P}(A(x) \neq f(x)) \leq e(\ell(x))$$

# Probabilité d'erreur

- Plutôt que de définir “ce que calcule” un algorithme probabiliste, on lui définit une *probabilité d'erreur* pour le calcul d'une fonction  $f$ .
- Pour une donnée  $x$ , la probabilité d'erreur de  $A$  est

$$\mathbb{P}(A(x) \neq f(x));$$

- L'algorithme est de probabilité d'erreur bornée par  $e : \mathbb{N} \rightarrow [0, 1]$ , si, pour toute donnée  $x$ ,

$$\mathbb{P}(A(x) \neq f(x)) \leq e(\ell(x))$$

- (Probabilité d'erreur *strictement* bornée par  $e$  : inégalité stricte)

## P vs NP vs PP

- Un problème (de décision) est dans P (polynomial-time), s'il existe un algorithme (déterministe) à temps polynomial, qui, pour toute instance  $x$ , répond à la question posée sur  $x$

## P vs NP vs PP

- Un problème (de décision) est dans P (polynomial-time), s'il existe un algorithme (déterministe) à temps polynomial, qui, pour toute instance  $x$ , répond à la question posée sur  $x$
- Un problème (de décision) est dans NP (nondeterministic polynomial-time) s'il existe un algorithme nondéterministe à temps polynomial, qui, pour toute instance  $x$ , "répond" à la question posée sur  $x$

## P vs NP vs PP

- Un problème (de décision) est dans P (polynomial-time), s'il existe un algorithme (déterministe) à temps polynomial, qui, pour toute instance  $x$ , répond à la question posée sur  $x$
- Un problème (de décision) est dans NP (nondeterministic polynomial-time) s'il existe un algorithme nondéterministe à temps polynomial, qui, pour toute instance  $x$ , "répond" à la question posée sur  $x$
- Un problème de décision est dans PP (probabilistic polynomial-time) s'il existe un algorithme probabiliste, à temps polynomial, tel que
  - sur toute instance pour laquelle la réponse est Oui, la probabilité d'erreur est strictement bornée par  $1/2$ ;
  - sur toute instance pour laquelle la réponse est Non, la probabilité d'erreur est bornée par  $1/2$ .

# P vs NP vs PP

- Un problème (de décision) est dans P (polynomial-time), s'il existe un algorithme (déterministe) à temps polynomial, qui, pour toute instance  $x$ , répond à la question posée sur  $x$
- Un problème (de décision) est dans NP (nondeterministic polynomial-time) s'il existe un algorithme nondéterministe à temps polynomial, qui, pour toute instance  $x$ , "répond" à la question posée sur  $x$
- Un problème de décision est dans PP (probabilistic polynomial-time) s'il existe un algorithme probabiliste, à temps polynomial, tel que
  - sur toute instance pour laquelle la réponse est Oui, la probabilité d'erreur est strictement bornée par  $1/2$ ;
  - sur toute instance pour laquelle la réponse est Non, la probabilité d'erreur est bornée par  $1/2$ .
- **Exercice** : pourquoi le "strictement" est-il important ?

## Quelques exemples

- **Primalité** est dans NP : “Deviner  $d'$  ; si  $d'$  divise  $m$ , retourner Oui, sinon retourner Non”

## Quelques exemples

- **Primalité** est dans NP : “Deviner  $d'$  ; si  $d'$  divise  $m$ , retourner Oui, sinon retourner Non”
- **Primalité** est aussi dans P, mais ce n'est pas facile à voir (Agrawal, Kayal, Saxena 2002)



## Quelques exemples

- **Primalité** est dans NP : “Deviner  $d'$  ; si  $d'$  divise  $m$ , retourner Oui, sinon retourner Non”
- **Primalité** est aussi dans P, mais ce n'est pas facile à voir (Agrawal, Kayal, Saxena 2002)
- **PetitDiviseur** est aussi dans NP (on devine  $d' \leq d$  au lieu de  $d' < m$ ), mais non connu pour être dans P (cela permettrait de factoriser  $m$  en produit de facteurs premiers, en temps polynomial)

# Premières inclusions

- $P \subset NP$  : un algorithme déterministe est un cas particulier d'algorithme nondéterministe.

# Premières inclusions

- $P \subset NP$  : un algorithme déterministe est un cas particulier d'algorithme nondéterministe.
- (la question de l'inclusion inverse ne semble pas réglée)

## Premières inclusions

- $P \subset NP$  : un algorithme déterministe est un cas particulier d'algorithme nondéterministe.
- (la question de l'inclusion inverse ne semble pas réglée)
- $P \subset PP$  : un algorithme déterministe est un cas particulier d'algorithme probabiliste de probabilité d'erreur 0

# Premières inclusions

- $P \subset NP$  : un algorithme déterministe est un cas particulier d'algorithme nondéterministe.
- (la question de l'inclusion inverse ne semble pas réglée)
- $P \subset PP$  : un algorithme déterministe est un cas particulier d'algorithme probabiliste de probabilité d'erreur 0
- $NP \subset PP$  : à partir d'un algorithme nondéterministe, on obtient un algorithme de probabilité d'erreur strictement inférieure à  $1/2$  de la manière suivante :
  - remplacer chaque "Faire X ou faire Y" par "Si `flip()` vaut 1, faire X ; sinon, faire Y"
  - remplacer chaque "Retourner Non" par "Si `flip()` vaut 1, retourner Oui ; sinon, retourner Non".

## Probabilité d'erreur bornée (Monte Carlo)

- Pour  $0 < p < 1/2$ , un problème (de décision) est dans  $BPP(p)$  (bounded-error probabilistic polynomial-time) s'il existe un algorithme probabiliste, à temps polynomial, de probabilité d'erreur bornée par  $p$ .

## Probabilité d'erreur bornée (Monte Carlo)

- Pour  $0 < p < 1/2$ , un problème (de décision) est dans  $BPP(p)$  (bounded-error probabilistic polynomial-time) s'il existe un algorithme probabiliste, à temps polynomial, de probabilité d'erreur bornée par  $p$ .
- **Proposition** : Pour tous  $0 < p < p' < 1/2$ ,  
 $BPP(p) = BPP(p')$ .

## Probabilité d'erreur bornée (Monte Carlo)

- Pour  $0 < p < 1/2$ , un problème (de décision) est dans  $BPP(p)$  (bounded-error probabilistic polynomial-time) s'il existe un algorithme probabiliste, à temps polynomial, de probabilité d'erreur bornée par  $p$ .
- **Proposition** : Pour tous  $0 < p < p' < 1/2$ ,  
 $BPP(p) = BPP(p')$ .
- **Preuve** : ( $BPP(p) \subset BPP(p')$  est trivial) À partir d'un algorithme  $A$  de probabilité d'erreur  $p'$ , on fabrique un algorithme de probabilité d'erreur  $p$  en répétant  $A$  suffisamment de fois, et en retournant la réponse la plus fréquente. À  $p$  et  $p'$  fixés,  $O(1)$  répétitions suffisent (**Exercice !**)



## Probabilité d'erreur bornée (Monte Carlo)

- Pour  $0 < p < 1/2$ , un problème (de décision) est dans  $BPP(p)$  (bounded-error probabilistic polynomial-time) s'il existe un algorithme probabiliste, à temps polynomial, de probabilité d'erreur bornée par  $p$ .
- **Proposition** : Pour tous  $0 < p < p' < 1/2$ ,  
 $BPP(p) = BPP(p')$ .
- **Preuve** : ( $BPP(p) \subset BPP(p')$  est trivial) À partir d'un algorithme  $A$  de probabilité d'erreur  $p'$ , on fabrique un algorithme de probabilité d'erreur  $p$  en répétant  $A$  suffisamment de fois, et en retournant la réponse la plus fréquente. À  $p$  et  $p'$  fixés,  $O(1)$  répétitions suffisent (**Exercice !**)
- La même chose reste vraie si on autorise  $p'$  à être, polynomialement proche de  $1/2$ , et aussi si on demande que  $p$  soit exponentiellement proche de 0 ( $p = O(c^n)$ ), mais le nombre de répétition n'est plus  $O(1)$ .

## Erreur unilatérale : RP

- Un algorithme probabiliste est à **erreur unilatérale** (de probabilité d'erreur bornée par  $p$ ) s'il ne peut se tromper "que dans un seul sens" (par excès de prudence) :
  - pour toute instance  $x$  pour laquelle la réponse est Oui, la probabilité d'erreur doit être majorée par  $p$  ;
  - pour toute instance  $x$  pour laquelle la réponse est Non, la probabilité d'erreur doit être 0.

## Erreur unilatérale : RP

- Un algorithme probabiliste est à **erreur unilatérale** (de probabilité d'erreur bornée par  $p$ ) s'il ne peut se tromper "que dans un seul sens" (par excès de prudence) :
  - pour toute instance  $x$  pour laquelle la réponse est Oui, la probabilité d'erreur doit être majorée par  $p$  ;
  - pour toute instance  $x$  pour laquelle la réponse est Non, la probabilité d'erreur doit être 0.
- Un problème est dans  $RP(p)$  (randomized polynomial-time) s'il existe pour ce problème un algorithme à temps polynomial, à erreur unilatérale, de probabilité d'erreur bornée par  $p$ .

## Erreur unilatérale : RP

- Un algorithme probabiliste est à **erreur unilatérale** (de probabilité d'erreur bornée par  $p$ ) s'il ne peut se tromper "que dans un seul sens" (par excès de prudence) :
  - pour toute instance  $x$  pour laquelle la réponse est Oui, la probabilité d'erreur doit être majorée par  $p$  ;
  - pour toute instance  $x$  pour laquelle la réponse est Non, la probabilité d'erreur doit être 0.
- Un problème est dans  $RP(p)$  (randomized polynomial-time) s'il existe pour ce problème un algorithme à temps polynomial, à erreur unilatérale, de probabilité d'erreur bornée par  $p$ .
- **Proposition** : pour tous  $0 < p < p' < 1$ ,  $RP(p) = RP(p')$ .

## Erreur unilatérale : RP

- Un algorithme probabiliste est à **erreur unilatérale** (de probabilité d'erreur bornée par  $p$ ) s'il ne peut se tromper "que dans un seul sens" (par excès de prudence) :
  - pour toute instance  $x$  pour laquelle la réponse est Oui, la probabilité d'erreur doit être majorée par  $p$  ;
  - pour toute instance  $x$  pour laquelle la réponse est Non, la probabilité d'erreur doit être 0.
- Un problème est dans  $RP(p)$  (randomized polynomial-time) s'il existe pour ce problème un algorithme à temps polynomial, à erreur unilatérale, de probabilité d'erreur bornée par  $p$ .
- **Proposition** : pour tous  $0 < p < p' < 1$ ,  $RP(p) = RP(p')$ .
- **Preuve** : (c'est encore plus simple que pour BPP)

## Erreur unilatérale : RP

- Un algorithme probabiliste est à **erreur unilatérale** (de probabilité d'erreur bornée par  $p$ ) s'il ne peut se tromper "que dans un seul sens" (par excès de prudence) :
  - pour toute instance  $x$  pour laquelle la réponse est Oui, la probabilité d'erreur doit être majorée par  $p$  ;
  - pour toute instance  $x$  pour laquelle la réponse est Non, la probabilité d'erreur doit être 0.
- Un problème est dans  $RP(p)$  (randomized polynomial-time) s'il existe pour ce problème un algorithme à temps polynomial, à erreur unilatérale, de probabilité d'erreur bornée par  $p$ .
- **Proposition** : pour tous  $0 < p < p' < 1$ ,  $RP(p) = RP(p')$ .
- **Preuve** : (c'est encore plus simple que pour BPP)
- Un exemple de problème raisonnablement naturel, candidat à être dans RP mais pas dans P : étant donnés deux polynômes de plusieurs variables, donnés par des expressions arithmétiques (non nécessairement développées), dire s'ils sont distincts.

## Probabilité d'erreur nulle : ZPP (Las Vegas)

- Est-ce qu'on peut demander une probabilité d'erreur *nulle*?

## Probabilité d'erreur nulle : ZPP (Las Vegas)

- Est-ce qu'on peut demander une probabilité d'erreur *nulle*?
- Pas vraiment : si on a un algorithme à temps polynomial, et de probabilité d'erreur nulle, alors on a aussi un algorithme *déterministe* à temps polynomial.



## Probabilité d'erreur nulle : ZPP (Las Vegas)

- Est-ce qu'on peut demander une probabilité d'erreur *nulle*?
- Pas vraiment : si on a un algorithme à temps polynomial, et de probabilité d'erreur nulle, alors on a aussi un algorithme *déterministe* à temps polynomial. **Preuve** : il suffit de remplacer tous les "Si `flip()` vaut 1 faire X, sinon faire Y" par "Faire X" !

## Probabilité d'erreur nulle : ZPP (Las Vegas)

- Est-ce qu'on peut demander une probabilité d'erreur *nulle*?
- Pas vraiment : si on a un algorithme à temps polynomial, et de probabilité d'erreur nulle, alors on a aussi un algorithme *déterministe* à temps polynomial. **Preuve** : il suffit de remplacer tous les "Si `flip()` vaut 1 faire X, sinon faire Y" par "Faire X" !
- Pour obtenir une classe non trivialement égale à P, on ne contraint que le *temps moyen* : un problème est dans ZPP s'il existe un algorithme probabiliste, à *temps moyen polynomial*, et de probabilité d'erreur 0, pour ce problème.

## Probabilité d'erreur nulle : ZPP (Las Vegas)

- Est-ce qu'on peut demander une probabilité d'erreur *nulle*?
- Pas vraiment : si on a un algorithme à temps polynomial, et de probabilité d'erreur nulle, alors on a aussi un algorithme *déterministe* à temps polynomial. **Preuve** : il suffit de remplacer tous les "Si `flip()` vaut 1 faire X, sinon faire Y" par "Faire X" !
- Pour obtenir une classe non trivialement égale à P, on ne contraint que le *temps moyen* : un problème est dans ZPP s'il existe un algorithme probabiliste, à *temps moyen polynomial*, et de probabilité d'erreur 0, pour ce problème.
- (Avant 2002, un problème candidat à être dans ZPP sans être dans P était **Primalité**)

## Probabilité d'erreur nulle : ZPP (Las Vegas)

- Est-ce qu'on peut demander une probabilité d'erreur *nulle*?
- Pas vraiment : si on a un algorithme à temps polynomial, et de probabilité d'erreur nulle, alors on a aussi un algorithme *déterministe* à temps polynomial. **Preuve** : il suffit de remplacer tous les "Si flip() vaut 1 faire X, sinon faire Y" par "Faire X" !
- Pour obtenir une classe non trivialement égale à P, on ne contraint que le *temps moyen* : un problème est dans ZPP s'il existe un algorithme probabiliste, à *temps moyen polynomial*, et de probabilité d'erreur 0, pour ce problème.
- (Avant 2002, un problème candidat à être dans ZPP sans être dans P était **Primalité**)
- **Proposition** :  $ZPP \subset RP$  (**Indication** : la probabilité qu'une variable aléatoire positive soit supérieure au double de son espérance, est majorée par 1/2.)

## Complémentation : co-NP, co-RP, co-PP

- Les définitions de NP, RP et PP qu'on a données sont asymétriques : elles distinguent les instances “positives” (pour lesquelles la réponse est Oui) des instances “négatives” (pour lesquelles la réponse est Non).

## Complémentation : co-NP, co-RP, co-PP

- Les définitions de NP, RP et PP qu'on a données sont asymétriques : elles distinguent les instances “positives” (pour lesquelles la réponse est Oui) des instances “négatives” (pour lesquelles la réponse est Non).
- Pour un problème de décision  $Q$ , le problème  $\overline{Q}$  est le problème “complémentaire” (qui, pour chaque instance, inverse les réponses Oui et Non).

## Complémentation : co-NP, co-RP, co-PP

- Les définitions de NP, RP et PP qu'on a données sont asymétriques : elles distinguent les instances “positives” (pour lesquelles la réponse est Oui) des instances “négatives” (pour lesquelles la réponse est Non).
- Pour un problème de décision  $Q$ , le problème  $\bar{Q}$  est le problème “complémentaire” (qui, pour chaque instance, inverse les réponses Oui et Non).
- Un problème  $Q$  est dans co-NP (resp. co-RP, co-PP) si  $\bar{Q}$  est dans NP (resp. RP, PP).

## Complémentation : co-NP, co-RP, co-PP

- Les définitions de NP, RP et PP qu'on a données sont asymétriques : elles distinguent les instances “positives” (pour lesquelles la réponse est Oui) des instances “négatives” (pour lesquelles la réponse est Non).
- Pour un problème de décision  $Q$ , le problème  $\bar{Q}$  est le problème “complémentaire” (qui, pour chaque instance, inverse les réponses Oui et Non).
- Un problème  $Q$  est dans co-NP (resp. co-RP, co-PP) si  $\bar{Q}$  est dans NP (resp. RP, PP).
- NP et co-NP ne sont pas connus pour être égaux, ni RP et co-RP ; en revanche (**Exercice !**),  $PP=co-PP$ .



## Complémentation : co-NP, co-RP, co-PP

- Les définitions de NP, RP et PP qu'on a données sont asymétriques : elles distinguent les instances “positives” (pour lesquelles la réponse est Oui) des instances “négatives” (pour lesquelles la réponse est Non).
- Pour un problème de décision  $Q$ , le problème  $\bar{Q}$  est le problème “complémentaire” (qui, pour chaque instance, inverse les réponses Oui et Non).
- Un problème  $Q$  est dans co-NP (resp. co-RP, co-PP) si  $\bar{Q}$  est dans NP (resp. RP, PP).
- NP et co-NP ne sont pas connus pour être égaux, ni RP et co-RP ; en revanche (**Exercice !**),  $PP = co-PP$ .
- On a déjà vu que  $ZPP \subset RP$ , donc, par complémentation, on a aussi  $ZPP \subset co-RP$  ; en fait, on a  $ZPP = RP \cap co-RP$ .

## Récapitulatif . . .

- $P \subset ZPP \subset RP \subset NP \subset PP$

## Récapitulatif...

- $P \subset ZPP \subset RP \subset NP \subset PP$
- Les “bonnes” classes probabilistes sont plutôt ZPP, RP et BPP, à cause des possibilités de réduire arbitrairement la probabilité d’erreur ; mais on manque d’exemples de problèmes “difficiles” dans ces classes (dont l’appartenance à P impliquerait que toute la classe est dans P)

## Récapitulatif. . .

- $P \subset ZPP \subset RP \subset NP \subset PP$
- Les “bonnes” classes probabilistes sont plutôt ZPP, RP et BPP, à cause des possibilités de réduire arbitrairement la probabilité d’erreur ; mais on manque d’exemples de problèmes “difficiles” dans ces classes (dont l’appartenance à P impliquerait que toute la classe est dans P)
- Est-ce que cela indique que la randomisation (et la possibilité d’accepter une probabilité faible d’erreur) “est inutile” pour résoudre les problèmes ?

## Récapitulatif. . .

- $P \subset ZPP \subset RP \subset NP \subset PP$
- Les “bonnes” classes probabilistes sont plutôt ZPP, RP et BPP, à cause des possibilités de réduire arbitrairement la probabilité d’erreur ; mais on manque d’exemples de problèmes “difficiles” dans ces classes (dont l’appartenance à P impliquerait que toute la classe est dans P)
- Est-ce que cela indique que la randomisation (et la possibilité d’accepter une probabilité faible d’erreur) “est inutile” pour résoudre les problèmes ?
  - **réponse pessimiste** : oui, ça y ressemble ;

## Récapitulatif . . .

- $P \subset ZPP \subset RP \subset NP \subset PP$
- Les “bonnes” classes probabilistes sont plutôt ZPP, RP et BPP, à cause des possibilités de réduire arbitrairement la probabilité d’erreur ; mais on manque d’exemples de problèmes “difficiles” dans ces classes (dont l’appartenance à P impliquerait que toute la classe est dans P)
- Est-ce que cela indique que la randomisation (et la possibilité d’accepter une probabilité faible d’erreur) “est inutile” pour résoudre les problèmes ?
  - **réponse pessimiste** : oui, ça y ressemble ;
  - **réponse pratique** : en basse complexité, il y a des exemples d’algorithmes probabilistes dont la complexité moyenne bat strictement les algorithmes déterministes (**Sélection** : pas d’algorithme déterministe en moins de  $3n$  comparaisons, mais existence d’algorithmes randomisés en temps moyen  $2n + o(n)$  ; utilisation de randomisation pour économiser les communications)